



# Quản lý và sử dụng bộ nhớ động

**Kỹ thuật lập trình**

ThS. Đặng Bình Phương (dbphuong@fit.hcmus.edu.vn)

# Nội dung

- Mảng động trong thư viện chuẩn
- Khái niệm về con trỏ
- Dữ liệu có cấu trúc (dạng struct hay union) và con trỏ
- Cấp phát và sử dụng dữ liệu động
- Đồ án lập trình
- Các vấn đề tìm hiểu mở rộng kiến thức nghề nghiệp
- Thuật ngữ tiếng Anh và bài đọc thêm tiếng Anh



# Mạng động trong thư viện chuẩn



# Kiểu `vector<T>` (STL của C++)

- Do chịu ảnh hưởng của NNLT C nên NNLT C++ có những quy định không dễ dàng lắm về sử dụng dữ liệu động đối với người lập trình nhất là trường hợp mảng động nhiều chiều.
- Kiểu `vector<T>` trong thư viện chuẩn STL (Standard Template Library) phục vụ cho việc lập trình với dữ liệu động.



# Kiểu `vector<T>` (STL của C++)

- Để lập trình với kiểu `vector<T>` của C++ STL, cần phải có các chỉ thị sau đây ở đầu chương trình: `#include <vector>` và `using namespace std;`
- Các phương thức thường dùng:
  - `size()`: trả về kích thước hiện hành của mảng.
  - `resize(int newsize)`: thay đổi kích thước mảng.
  - `push_back(T x)`: thêm phần tử `x` có kiểu `T` vào cuối mảng (mảng tự động thay đổi kích thước).
  - `pop_back()`: xóa phần tử cuối cùng của mảng (mảng tự động thay đổi kích thước).



# Mảng động một chiều

- Kích thước mảng được xác định từ đầu

```
#include <vector>
#include <iostream>
using namespace std;
void main() {
    int i, n;
    vector<int> a;
    cout << "Nhập số lượng phần tử: ";
    cin >> n;
    a.resize(n);
    for (i = 0; i < n; i++) {
        cout << "Nhập a[" << i << "]: ";
        cin >> a[i];
    }
}
```





# Mảng động một chiều

- Kích thước mảng tự động điều chỉnh

```
#include <vector>
#include <iostream>
using namespace std;
void main() {
    int i, n, nTam;
    vector<int> a;
    cout << "Nhập số lượng phần tử: ";
    cin >> n;
    for (i = 0; i < n; i++) {
        cout << "Nhập a[" << i << "]: ";
        cin >> nTam;
        a.push_back(nTam);
    }
}
```



# Mảng động nhiều chiều

- Ví dụ mảng động 2 chiều

```
#include <vector>
#include <iostream>
using namespace std;
typedef vector<int> intArray;
void main() {
    int i, m, n;
    vector<intArray> a;
    cout << "Nhập số lượng dòng, cột: ";
    cin >> m >> n;
    a.resize(m);
    for (i = 0; i < m; i++)
        a[i].resize(n);
}
```





# Khái niệm về con trỏ



# Khái niệm

- Bộ nhớ máy tính
  - Bộ nhớ RAM chứa rất nhiều ô nhớ, mỗi ô nhớ có kích thước 1 byte.
  - RAM dùng để chứa một phần hệ điều hành, các lệnh chương trình, các dữ liệu...
  - Mỗi ô nhớ có địa chỉ duy nhất và địa chỉ này được đánh số từ 0 trở đi.



# Khái niệm

- Quy trình xử lý của trình biên dịch khi khai báo biến trong C
  - Dành riêng một vùng nhớ với địa chỉ duy nhất để lưu biến đó.
  - Liên kết địa chỉ ô nhớ đó với tên biến.
  - Khi gọi tên biến, nó sẽ truy xuất tự động đến ô nhớ đã liên kết với tên biến.
  - Biến con trỏ là biến chứa địa chỉ ô nhớ.



# Khai báo và khởi tạo

- Khai báo
  - Giống như mọi biến khác, biến con trỏ muốn sử dụng cũng cần phải được khai báo.  
<kiểu dữ liệu>\* <tên biến con trỏ>;
- Khởi tạo
  - Con trỏ lưu địa chỉ của ô nhớ mà nó trỏ đến hoặc NULL nếu không trỏ đến đâu cả.
- Ví dụ

```
int n;  
int* p1 = &n; int* p2 = NULL;
```



# Các thao tác xử lý

- Các toán tử có thể thực hiện trên con trỏ:
  - Toán tử gán:  $=$
  - Toán tử lấy địa chỉ:  $\&$
  - Toán tử lấy giá trị gián tiếp:  $*$
  - Toán tử tăng và giảm:  $+$  và  $-$
  - Toán tử lấy khoảng cách giữa 2 con trỏ:  $-$
  - Toán tử so sánh:  $>$   $>=$   $<$   $<=$   $==$   $!=$



# Một số nguyên tắc an toàn

- Nhớ rõ quy tắc sau: `int a, *pa = &a;`
  - `*pa` và `a` đều chỉ nội dung của biến `a`.
  - `pa` và `&a` đều chỉ địa chỉ của biến `a`.
- Không nên sử dụng con trỏ khi chưa được khởi tạo, kết quả sẽ không lường trước được.

`int* pa; *pa = 1904; // lỗi truy xuất bộ nhớ`





# Dữ liệu có cấu trúc (dạng struct hay union) và con trỏ



# Dữ liệu struct với các trường tính theo bit

- Thành phần của cấu trúc có kích thước theo bit

```
struct bit_fields
{
    int bit_0 : 1;
    int bit_1_to_4 : 4;
    int bit_5 : 1;
    int bit_6_to_15 : 10;
};
```



# Cấp phát và sử dụng dữ liệu động



# Cấp phát bộ nhớ động

- Trong C (sử dụng thư viện `<stdlib.h>` hoặc `<alloc.h>`)
  - malloc
  - calloc
  - realloc
  - free
- Trong C++
  - new
  - delete



# Cấp phát bộ nhớ động

`void *malloc(size_t size)`



Cấp phát trong HEAP một vùng nhớ **size** (**bytes**)

**size\_t** thay cho unsigned (trong `<stddef.h>`)



◆ **Thành công**: Con trỏ đến vùng nhớ mới được cấp phát.

◆ **Thất bại**: **NULL** (không đủ bộ nhớ).



```
int *p = (int *)malloc(10 * sizeof(int));  
if (p == NULL)  
    cout << "Khong du bo nho!";
```



# Cấp phát bộ nhớ động

`void *calloc(size_t num, size_t size)`



Cấp phát vùng nhớ gồm **num** phần tử trong HEAP, mỗi phần tử kích thước **size** (bytes)



- ◆ **Thành công**: Con trỏ đến vùng nhớ mới được cấp phát.
- ◆ **Thất bại**: **NULL** (không đủ bộ nhớ).



```
int *p = (int *)calloc(10, sizeof(int));  
if (p == NULL)  
    cout << "Khong du bo nho!";
```





# Cấp phát bộ nhớ động

`void *realloc(void *block, size_t size)`



Cấp phát lại vùng nhớ có kích thước **size** do **block** trỏ đến trong vùng nhớ HEAP.

`block == NULL` → sử dụng **malloc**

`size == 0` → sử dụng **free**



◆ **Thành công**: Con trỏ đến vùng nhớ mới được cấp phát.

◆ **Thất bại**: **NULL** (không đủ bộ nhớ).



```
int *p = (int *)malloc(10*sizeof(int));
```

```
p = (int *)realloc(p, 20*sizeof(int));
```

```
if (p == NULL)
```

```
    cout << "Khong du bo nho!";
```



# Cấp phát bộ nhớ động

`void free(void *ptr)`



Giải phóng vùng nhớ do `ptr` trỏ đến, được cấp bởi các hàm `malloc()`, `calloc()`, `realloc()`. Nếu `ptr` là `NULL` thì không làm gì cả.



◆ Không có.

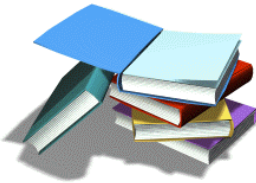


```
int *p = (int *)malloc(10*sizeof(int));  
free(p);
```



# Cấp phát bộ nhớ động

`<pointer_to_datatype> = new <datatype>[size]`



Cấp phát vùng nhớ có kích thước `sizeof(<datatype>)*size` trong HEAP



- ◆ Thành công: Con trỏ đến vùng nhớ mới được cấp phát.
- ◆ Thất bại: **NULL** (không đủ bộ nhớ).

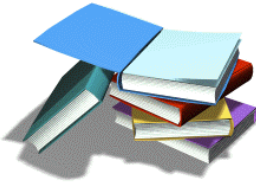


```
int *a1 = (int *)malloc(sizeof(int));  
int *a2 = new int;  
int *p1 = (int *)malloc(10*sizeof(int));  
int *p2 = new int[10];
```



# Cấp phát bộ nhớ động

**delete []** <pointer\_to\_datatype>



Giải phóng vùng nhớ trong HEAP do <pointer\_to\_datatype> trỏ đến (được cấp phát bằng **new**)



◆ Không có.



```
int *a = new int;  
delete a;  
int *p = new int[10];  
delete []p;
```



# Các vấn đề tìm hiểu mở rộng kiến thức nghề nghiệp



# Tìm hiểu thêm

- Con trỏ void.
- Con trỏ và tham chiếu.
- Từ khóa const và con trỏ.
- Liên hệ với các ngôn ngữ lập trình khác.





# Thuật ngữ và bài đọc thêm tiếng Anh



# Thuật ngữ tiếng Anh

- ***pointer***. con trỏ.
- ***STL (Standard Template Library)***: thư viện chuẩn của C++.



# Bài đọc thêm tiếng Anh

- **Theory and Problems of Fundamentals of Computing with C++**, John R. Hubbard, Schaum's Outlines Series, McGraw-Hill, 1998.



