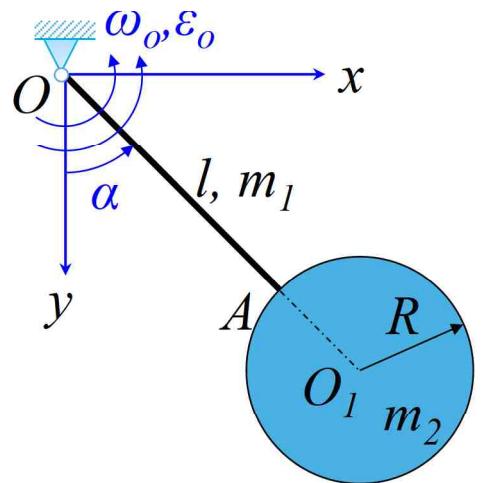


VÍ DỤ - THU GỌN HỆ LỰC QUÁN TÍNH

VD1: Thanh OA đồng chất khói lượng phân bố đều, chiều dài l , khối lượng m_1 . Đĩa O_1 đồng chất, khối lượng phân bố đều, bán kính R và khối lượng m_2 .

- Xác định khối tâm của cơ hệ đối với hệ trục Oxy như hình vẽ.
- Thu gọn hệ lực quán tính về tâm O .

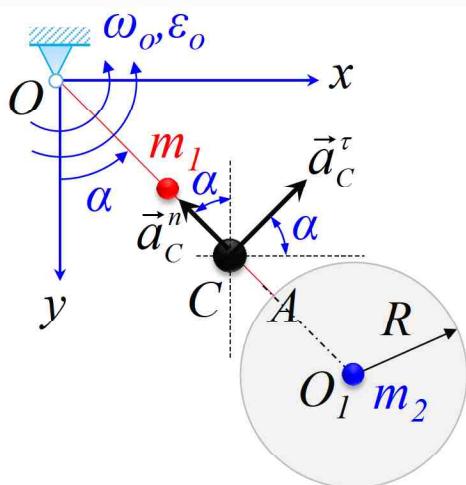


17

VÍ DỤ - THU GỌN HỆ LỰC QUÁN TÍNH

VD1:

- Vị trí khối tâm C ?



$$OC = \frac{m_1 \frac{l}{2} + m_2(l+R)}{m_1 + m_2} = \frac{m_1 l + 2m_2(l+R)}{2(m_1 + m_2)}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x_C = OC \sin \alpha \\ y_C = OC \cos \alpha \end{cases}$$

- Gia tốc của khối tâm C :

- C chuyển động tròn $\rightarrow \vec{a}_C = \vec{a}_C^n + \vec{a}_C^\tau$

$$|\vec{a}_C^n| = OC \cdot \omega_0^2 \rightarrow \vec{a}_C^n = -OC \cdot \omega_0^2 \sin \alpha \cdot \vec{i} - OC \cdot \omega_0^2 \cos \alpha \cdot \vec{j}$$

$$|\vec{a}_C^\tau| = OC \cdot \varepsilon_0 \rightarrow \vec{a}_C^\tau = OC \cdot \varepsilon_0 \cos \alpha \cdot \vec{i} - OC \cdot \varepsilon_0 \sin \alpha \cdot \vec{j}$$

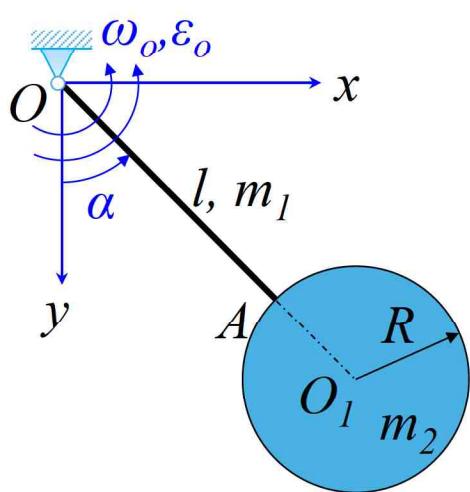
$$\Rightarrow \vec{a}_C = OC(-\omega_0^2 \sin \alpha + \varepsilon_0 \cos \alpha) \vec{i} - OC(\omega_0^2 \cos \alpha + \varepsilon_0 \sin \alpha) \vec{j}$$

18

VÍ DỤ - THU GỌN HỆ LỰC QUÁN TÍNH

VD1: Thu gọn hệ lực quán tính của cơ hệ về tâm O , ta sẽ được vector chính quán tính (\vec{R}^{qt}) và vector moment quán tính chính (\vec{M}_O^{qt}).

Trong đó:



- Vector chính quán tính: $\vec{R}^{qt} = -M\vec{a}_c$

- Vector moment quán tính chính:

Cơ hệ là vật rắn quay quanh trục cố định Oz , do đó:

$$\vec{M}_O^{qt} = (\epsilon_0 J_{xz} - \omega_0^2 J_{yz}) \vec{i} + (\epsilon_0 J_{yz} + \omega_0^2 J_{xz}) \vec{j} - \epsilon_0 J_z \vec{k}$$

- ✓ Vì Oz là trục quán tính chính (theo định lý 4), do đó $J_{xz} = J_{yz} = 0$.

→ Vector moment quán tính chính đổi với tâm O trở thành:

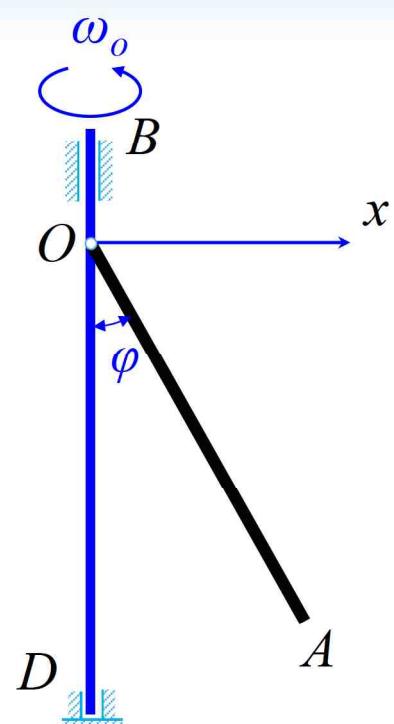
$$\vec{M}_O^{qt} = -\epsilon_0 J_z \vec{k} = -\epsilon_0 (J_{Oz}^{OA} + J_{Oz}^{O_1}) \vec{k} \Rightarrow \vec{M}_O^{qt} = -\epsilon_0 [\underbrace{\frac{1}{3}m_1l^2}_{OA} + \underbrace{\frac{1}{2}m_2R^2 + m_2(l+R)^2}_{O_1}] \vec{k}$$

19

VÍ DỤ - THU GỌN HỆ LỰC QUÁN TÍNH

VD2: Thanh thẳng, mảnh, đồng chất, chiều dài $OA=L$, khối lượng M có thể quay quanh trục đi qua O và thẳng góc với mặt phẳng chứa thanh và trục quay BD . Thanh OA cùng quay đều quanh trục thẳng đứng BD với vận tốc góc không đổi ω_0 . Trong chế độ quay ổn định, thanh OA luôn làm với trục BD một góc không đổi φ .

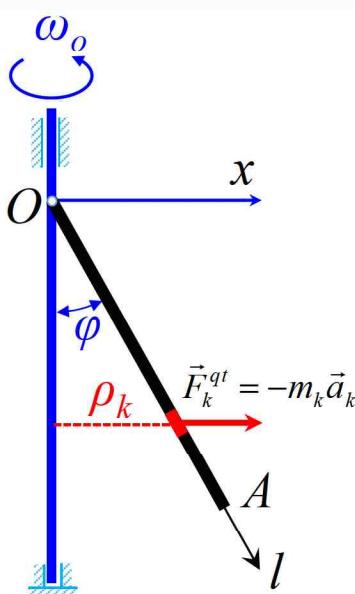
- Thu gọn hệ lực quán tính của cơ hệ về tâm O .
- Tìm sự liên hệ giữa ω_0 và φ .



20

VÍ DỤ - THU GỌN HỆ LỰC QUÁN TÍNH

VD2: (a) Thu gọn hệ lực quán tính của cơ hệ về tâm O



- $m_k = \frac{m}{L}dl$ ◦ $\vec{a}_k = \vec{a}_k^n + \vec{a}_k^\tau = \vec{a}_k^n$
 - $\rho_k = l \sin \varphi$ ◦ $\vec{a}_k = -\rho_k \omega_0^2 \vec{i} = -l \omega_0^2 \sin \varphi \vec{i}$
 - $\vec{F}_k^{qt} = -m_k \vec{a}_k = -\frac{m}{L}dl(-l \omega_0^2 \sin \varphi \vec{i})$
 - $\vec{R}^{qt} = \sum_{k=1}^{\infty} \vec{F}_k^{qt} = \frac{m}{L} \omega_0^2 \sin \varphi \vec{i} \int_0^L l dl \rightarrow \vec{R}^{qt} = \left(\frac{mL \omega_0^2}{2} \sin \varphi \right) \vec{i}$
- Hoặc có thể tính R^{qt} như sau:*
- $$\vec{a}_c = \left(\frac{L}{2} \sin \varphi \right) \omega_0^2 (-\vec{i}) \rightarrow \vec{R}^{qt} = -m \vec{a}_c = \left(\frac{mL \omega_0^2}{2} \sin \varphi \right) \vec{i}$$
- $|\vec{M}_{k/O}^{qt}| = |\vec{r}_k \times \vec{F}_k^{qt}| = \frac{m}{L} \omega_0^2 \sin \varphi l dl (l \cos \varphi)$
 - $\Rightarrow |\vec{M}_O^{qt}| = \sum_{k=1}^{\infty} |\vec{M}_{k/O}^{qt}| = \frac{m}{L} \omega_0^2 \sin \varphi \cos \varphi \int_0^L l^2 dl = \frac{mL^2 \omega_0^2}{3} \sin \varphi \cos \varphi$

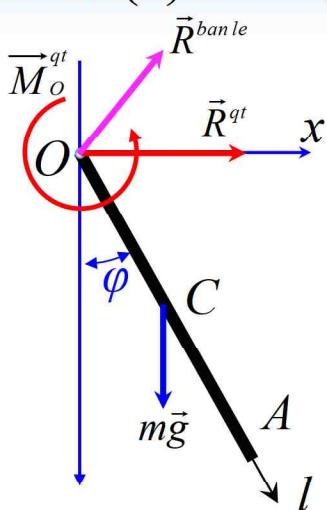
→ Vector moment quán tính chính của thanh khi thu gọn về tâm O là:

$$|\vec{M}_O^{qt}| = \frac{mL^2 \omega_0^2}{3} \sin \varphi \cos \varphi$$

21

VÍ DỤ - THU GỌN HỆ LỰC QUÁN TÍNH

VD2: (b) Tìm sự liên hệ giữa ω_0 và φ .



- Hệ lực thực tác dụng vào thanh OA :
 - Lực trọng trường: $\mathbf{P} = mg$, tác dụng tại khối tâm C của thanh.
 - Phản lực tại chốt bản lề tại O
 - Hệ lực quán tính của cơ hệ khi thu gọn về tâm O
- $$\vec{R}^{qt} = \left(\frac{mL \omega_0^2}{2} \sin \varphi \right) \vec{i} \quad \text{và} \quad \vec{M}_O^{qt} = \frac{mL^2 \omega_0^2}{3} \sin \varphi \cos \varphi$$
- Theo nguyên lý D'Alembert: Hệ lực gồm *hệ lực thực* tác dụng vào thanh OA và *hệ lực quán tính* của thanh OA là một hệ lực cân bằng, nghĩa là:

$$\begin{cases} \vec{R} = \vec{R}^e + \vec{R}^{qt} = \vec{0} & (1) \\ \vec{M}_O = \vec{M}_O^e + \vec{M}_O^{qt} = \vec{0} & (2) \end{cases}$$

$$\text{Từ (2)} \rightarrow mg \left(\frac{L}{2} \sin \varphi \right) - \frac{mL^2 \omega_0^2}{3} \sin \varphi \cos \varphi = 0$$

$$\rightarrow \cos \varphi = \frac{3g}{2L \omega_0^2}$$

22