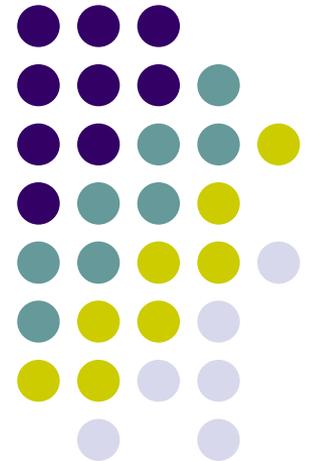


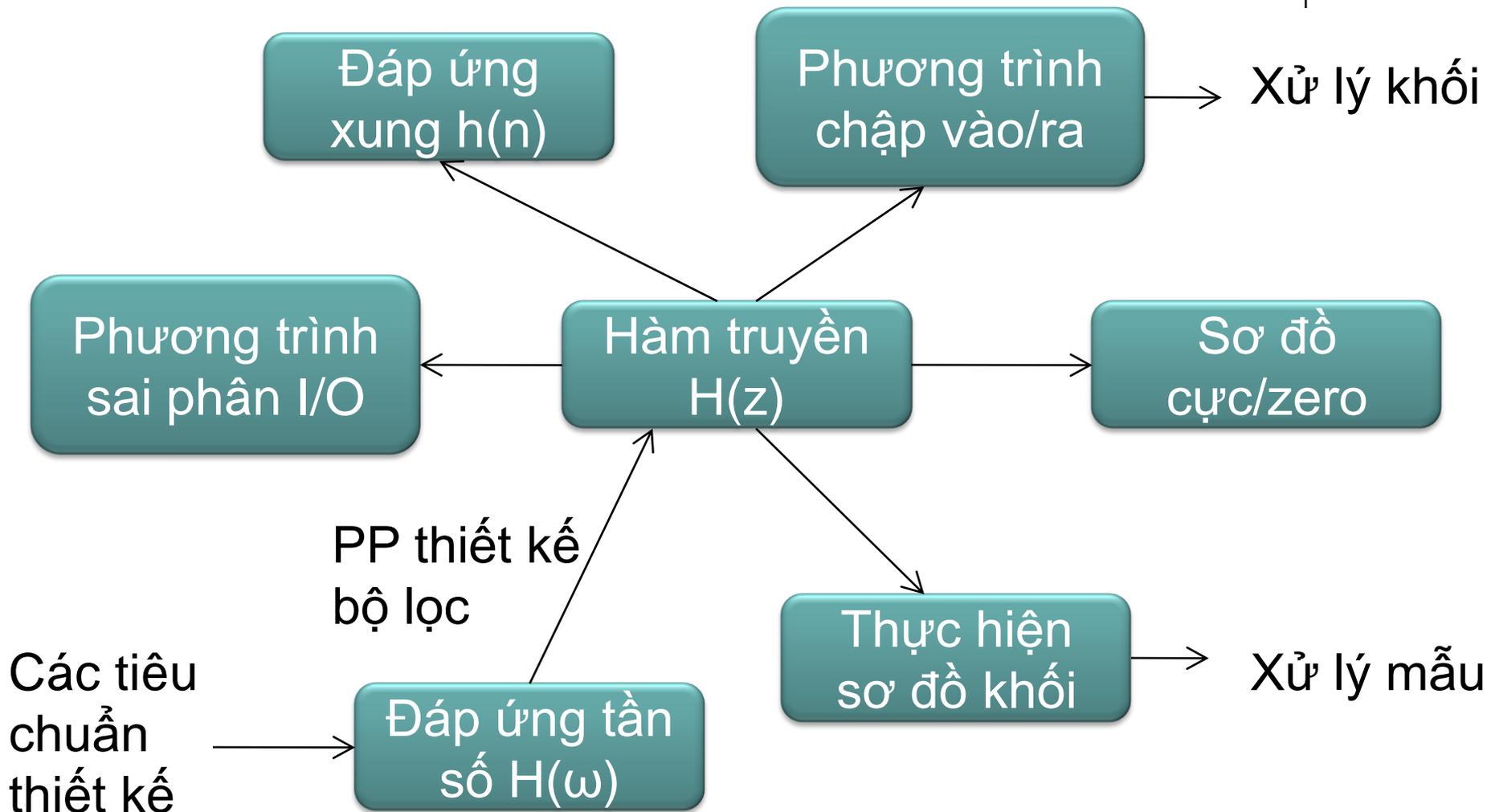
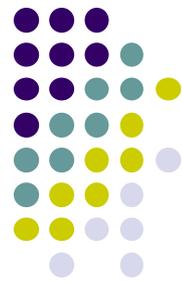
# Xử lý số tín hiệu

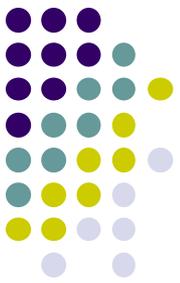
---

## Chương 6: Các hàm truyền



# 1. Các dạng mô tả tương đương của bộ lọc số





## 2. Các hàm truyền

**Ví dụ:** xét hàm truyền sau:

$$H(z) = \frac{5 + 2z^{-1}}{1 - 0.8z^{-1}}$$

- Từ  $H(z)$  suy ra được:
  1. Đáp ứng xung  $h(n)$
  2. Phương trình sai phân I/O thỏa bởi  $h(n)$
  3. Phương trình chấp I/O
  4. Thực hiện sơ đồ khối
  5. Sơ đồ cực/ zero
  6. Đáp ứng tần số  $H(\omega)$



## 2. Các hàm truyền

- Các dạng tương đương toán học của hàm truyền có thể dẫn đến các phương trình sai phân I/O khác nhau và các sơ đồ khối khác nhau cùng thuật toán xử lý mẫu tương ứng

**Ví dụ:** Với hàm truyền  $H(z) = \frac{5 + 2z^{-1}}{1 - 0.8z^{-1}}$

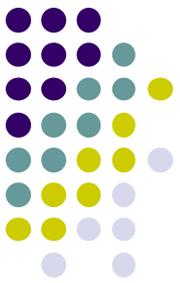
Có thể viết dưới dạng:

a. Dạng 1

$$H(z) = \frac{5 + 2z^{-1}}{1 - 0.8z^{-1}} = -2.5 + \frac{7.5}{1 - 0.8z^{-1}}$$

b. Dạng 2

$$H(z) = \frac{5 + 2z^{-1}}{1 - 0.8z^{-1}} = (5 + 2z^{-1})W(z)$$



## 3. Đáp ứng hình sine

### A. Đáp ứng trạng thái ổn định

- Tín hiệu vào: sine phức, tần số  $\omega_0$ , dài vô hạn

$$x(n) = e^{j\omega_0 n}$$

- Ngõ ra có thể xác định bằng 2 cách:

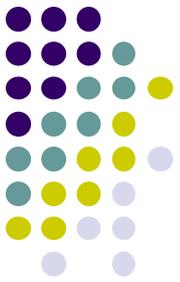
#### (1) Chập trong miền thời gian

$$y(n) = \sum_{-\infty}^{+\infty} h(m) x(n-m) = H(\omega_0) e^{j\omega_0 n}$$

#### (2) Phương pháp miền tần số

Phổ tín hiệu vào:

$$X(\omega) = 2\pi\delta(\omega - \omega_0) + (\text{các phiên bản})$$



### 3. Đáp ứng hình sine

Phổ tín hiệu ra: (phiên bản thứ nhất)

$$Y(\omega) = H(\omega)X(\omega) = 2\pi H(\omega_0)\delta(\omega - \omega_0)$$

DTFT ngược:

$$y(n) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} Y(\omega) e^{j\omega n} d\omega = H(\omega_0) e^{j\omega_0 n}$$

Tổng quát:  $H(\omega)$  là số phức

$$H(\omega_0) = |H(\omega_0)| e^{j \arg H(\omega_0)}$$

$$e^{j\omega_0 n} \xrightarrow{H} |H(\omega_0)| e^{j\omega_0 n + j \arg H(\omega_0)}$$



### 3. Đáp ứng hình sine

- Tín hiệu vào gồm 2 tín hiệu sine tần số  $\omega_1$  và  $\omega_2$  kết hợp tuyến tính & bộ lọc tuyến tính:

$$A_1 e^{j\omega_1 n} + A_2 e^{j\omega_2 n} \xrightarrow{H} A_1 |H(\omega_1)| e^{j(\omega_1 n + \arg H(\omega_1))} + A_2 |H(\omega_2)| e^{j(\omega_2 n + \arg H(\omega_2))}$$

- Tín hiệu vào tổng quát: phân tích Fourier thành các thành phần sine rồi tính ngõ ra.



### 3. Đáp ứng hình sine

- Độ trễ pha (Phase Delay):

$$d_p \stackrel{\omega}{=} - \frac{\arg H(\omega)}{\omega} \Rightarrow \arg H(\omega) = -\omega \cdot d_p$$

- Độ trễ nhóm (Group Delay):

$$d_g \stackrel{\omega}{=} - \frac{d}{d\omega} \arg H(\omega)$$

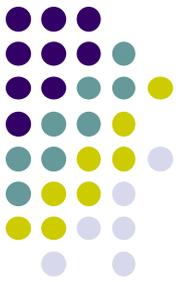
$$\Rightarrow e^{j\omega n} \xrightarrow{H} |H(\omega)| e^{j\omega n - d(\omega)}$$



### 3. Đáp ứng hình sine

- Bộ lọc có pha tuyến tính:  $d(\omega)=D$  (constant)
  - pha  $\arg H \approx -\omega D$  tuyến tính theo  $\omega$
  - Các thành phần tần số đều có độ trễ  $D$  như nhau:

$$e^{j\omega n} \xrightarrow{H} |H| e^{j\omega(n-D)}$$



### 3. Đáp ứng hình sine

#### B. Đáp ứng quá độ

- Tín hiệu vào: sine, bắt đầu tại t=0

$$x(n) = e^{j\omega_0 n} u(n) \xrightarrow{z} X \stackrel{z}{=} \frac{1}{1 - e^{j\omega_0} z^{-1}}$$

$$\text{với ROC: } |z| > |e^{j\omega_0}| = 1$$

- Giả sử bộ lọc có hàm truyền H(z):

$$H \stackrel{z}{=} \frac{N \stackrel{z}{=}}{1 - p_1 z^{-1} - 1 - p_2 z^{-1} \dots 1 - p_M z^{-1}}$$



### 3. Đáp ứng hình sine

- Ngõ ra:  $Y(z) = H(z).X(z)$

$$Y(z) = \frac{N(z)}{1 - e^{j\omega_0} z^{-1} (1 - p_1 z^{-1}) (1 - p_2 z^{-1}) \dots (1 - p_M z^{-1})}$$

- Giả sử bậc của  $N(z)$  nhỏ hơn  $M+1$ , khai triển phân số từng phần:

$$Y(z) = \frac{H_0}{1 - e^{j\omega_0} z^{-1}} + \frac{B_1}{1 - p_1 z^{-1}} + \dots + \frac{B_M}{1 - p_M z^{-1}}$$

với ROC:  $|z| > 1$



### 3. Đáp ứng hình sine

- Biến đổi ngược:

$$y(n) = H \sum_0^{\infty} e^{j\omega_0 n} + B_1 p_1^n + \dots + B_M p_M^n, \quad n \geq 0$$

- Giả sử bộ lọc ổn định:  $|p_i| < 1, i = \overline{1, M}$

$$\rightarrow p_i^n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0, \quad i = \overline{1, M}$$

$$y(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} H \sum_0^{\infty} e^{j\omega_0 n}$$



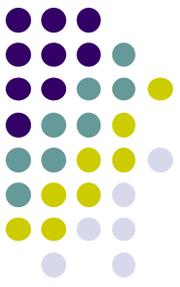
### 3. Đáp ứng hình sine

- Bộ lọc ổn định nghiêm ngặt, các hệ số  $p_i^n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} 0$
- Cực có biên độ lớn nhất  $p_1$  thì hệ số tương ứng sẽ tiến về 0 chậm nhất.
- Ký hiệu:  $\rho = \max_i |p_i|$ .
- Hằng số thời gian hiệu quả  $n_{eff}$  là thời gian tại đó

$$\rho^{n_{eff}} = \varepsilon$$

với  $\varepsilon$  là mức độ nhỏ mong muốn, ví dụ 1%

$$n_{eff} = \frac{\ln \varepsilon}{\ln \rho} = \frac{\ln \left( \frac{1}{\varepsilon} \right)}{\ln \left( \frac{1}{\rho} \right)}$$



### 3. Đáp ứng hình sine

- **Đáp ứng unit step:** tín hiệu vào  $x(n) = u(n)$ .

Trường hợp đặc biệt của  $e^{j\omega_0 n} u(n)$  với  $\omega_0 = 0$  ( $z = 1$ )

$$y(n) = H \left\{ \sum_{k=1}^M B_k p_k^n \right\}, \quad n \geq 0$$

$$y(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} H \left\{ \sum_{k=1}^M B_k \right\}$$

$H(0)$  coi như đáp ứng DC của bộ lọc.

Độ lợi DC:

$$H \left\{ \sum_{k=1}^M B_k \right\} = H \left. z \right|_{z=1} = \sum_{n=0}^{\infty} h(n)$$



### 3. Đáp ứng hình sine

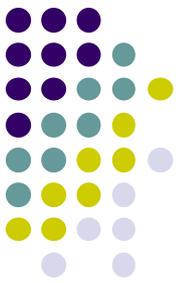
- **Đáp ứng unit step thay đổi:** tín hiệu vào  $x(n) = (-1)^n u(n)$ .  
Trường hợp đặc biệt của  $e^{j\omega_0 n} u(n)$  với  $\omega_0 = \pi$  ( $z = -1$ )

$$y(n) = H \left\{ e^{j\pi n} + B_1 p_1^n + B_2 p_2^n + \dots + B_M p_M^n \right\}, \quad n \geq 0$$

$$y \left\{ n \right\} \xrightarrow{n \rightarrow \infty} H \left\{ 1 \right\}^n$$

Độ lợi AC:

$$H \left\{ z \right\} \Big|_{z=-1} = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n h(n)$$



### 3. Đáp ứng hình sine

#### Ví dụ

1. Xác định đáp ứng quá độ đầy đủ của bộ lọc nhân quả với tín hiệu vào dạng sine phức, tần số  $\omega_0$ , cho

$$H(z) = \frac{5 + 2z^{-1}}{1 - 0.8z^{-1}}$$

2. Xác định đáp ứng DC và AC của bộ lọc trên. Tính hằng số thời gian hiệu quả  $n_{\text{eff}}$  để đạt đến  $\varepsilon = 1\%$



### 3. Đáp ứng hình sine

- **Bộ lọc ổn định dự trữ (marginally stable):** có cực nằm trên vòng tròn đơn vị.

- Xét bộ lọc  $H(z)$  có cực trên vòng tròn đơn vị  $p_1 = e^{j\theta_1}$ .

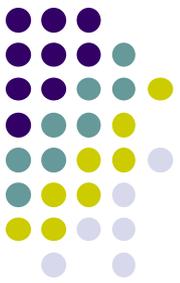
Bộ lọc sẽ có cực liên hợp:  $p_1^* = e^{-j\theta_1}$

- Giả sử các cực khác nằm trong vòng tròn đơn vị

- Đáp ứng quá độ

$$y(n) = H \left[ e^{j\omega_0 n} + B_1 e^{j\theta_1 n} + B_1^* e^{-j\theta_1 n} + B_2 p_2^n + \dots \right]$$

$$y(n) \xrightarrow{n \rightarrow \infty} H \left[ e^{j\omega_0 n} + B_1 e^{j\theta_1 n} + B_1^* e^{-j\theta_1 n} \right]$$



### 3. Đáp ứng hình sine

- Nếu  $\omega_0 = \pm \theta_1$  thì tạo ra cộng hưởng và ngõ ra không ổn định. Ví dụ:  $\omega_0 = \theta_1 \Rightarrow e^{j\theta_1} = e^{j\omega_0} = p_1$

$$Y(z) = \frac{N(z)}{(1 - p_1 z^{-1})^2 (1 - p_2 z^{-1}) \dots (1 - p_M z^{-1})}$$
$$= \frac{B_1}{1 - p_1 z^{-1}} + \frac{B_1'}{(1 - p_1 z^{-1})^2} + \frac{B_2}{1 - p_2 z^{-1}} + \dots$$

- Biết:  $\frac{1}{(1 - az^{-1})^2} \xrightarrow{z^{-1}} (n+1)a^n u(n)$

$$\Rightarrow y(n) = B_1 e^{j\theta_1 n} + B_1' (n+1) e^{j\theta_1 n} + B_2 p_2^n + \dots$$



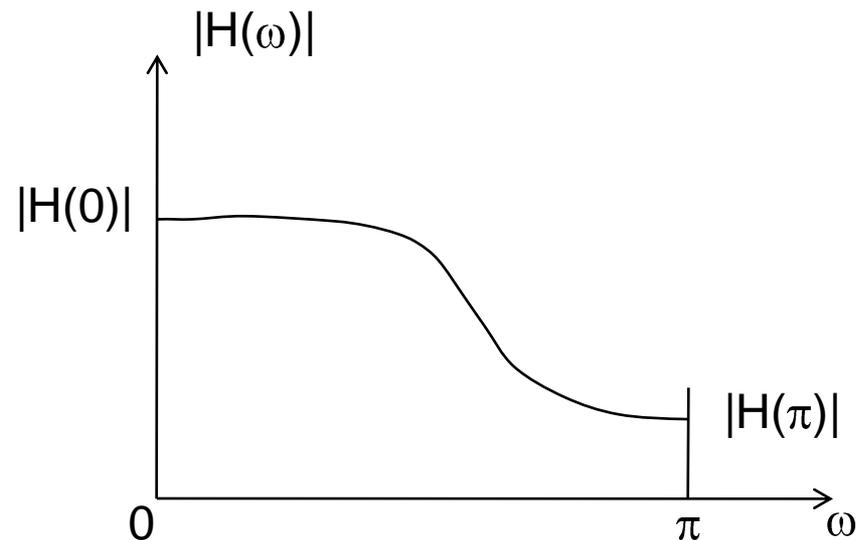
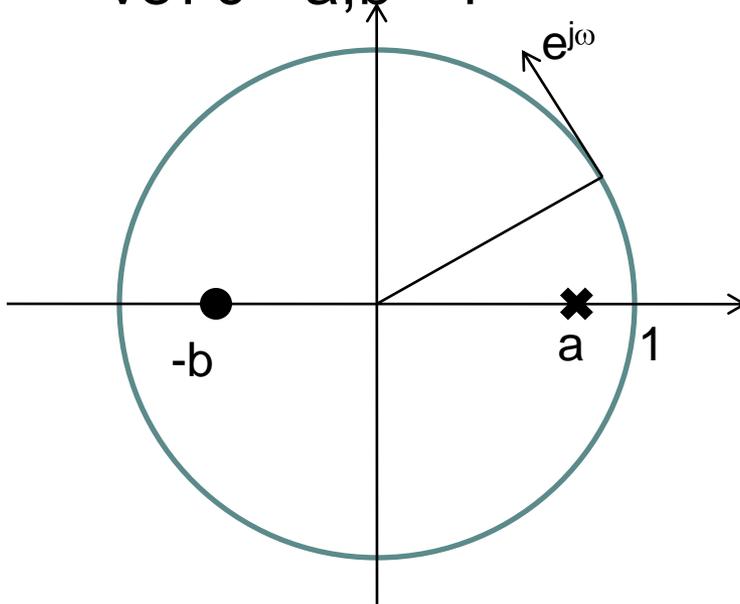
## 4. Thiết kế cực – zero

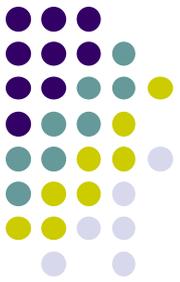
### 1. Các bộ lọc bậc nhất

**Ví dụ:** Thiết kế bộ lọc bậc 1 có hàm truyền dạng

$$H(z) = \frac{G(1 + bz^{-1})}{1 - az^{-1}}$$

với  $0 < a, b < 1$





## 4. Thiết kế cực – zero

$$H(\omega) = 0 \Rightarrow H(z) = 1 \Rightarrow \frac{G(1+b)}{1-a}$$

$$H(\omega) = \pi \Rightarrow H(z) = -1 \Rightarrow \frac{G(1-b)}{1+a}$$

$$\Rightarrow \frac{H(\pi)}{H(0)} = \frac{(1-b)(1-a)}{(1+a)(1+b)}$$

Cần 2 phương trình thiết kế để xác định a và b.



## 4. Thiết kế cực – zero

**Ví dụ :** thiết kế bộ lọc có  $H(\pi)/H(0) = 1/21$  và  $n_{\text{eff}} = 20$  mẫu để đạt  $\varepsilon = 1\%$

$$a = \varepsilon^{1/n_{\text{eff}}} = (0.01)^{1/20} = 0.8$$

$$\frac{(1 - b)(1 - 0.8)}{(1 + b)(1 + 0.8)} = \frac{1}{21} \Rightarrow b = 0.4$$

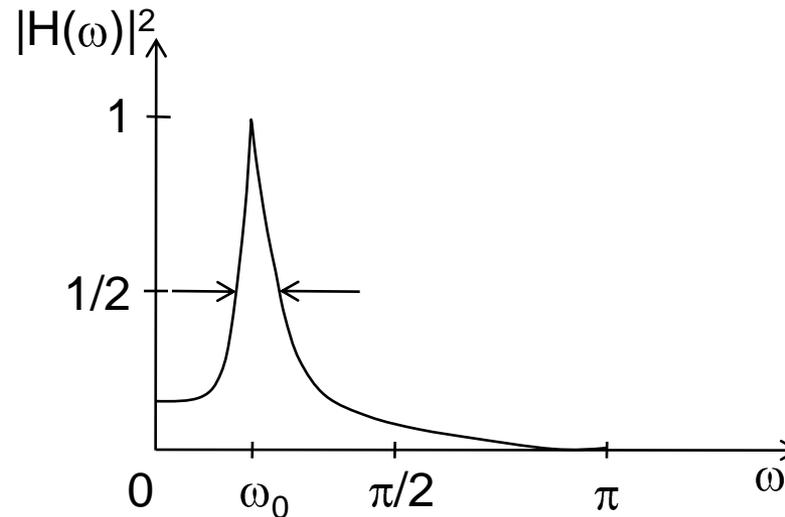
$$H(z) = G \frac{1 + 0.4z^{-1}}{1 - 0.8z^{-1}}$$



## 4. Thiết kế cực – zero

### 2. Các bộ cộng hưởng

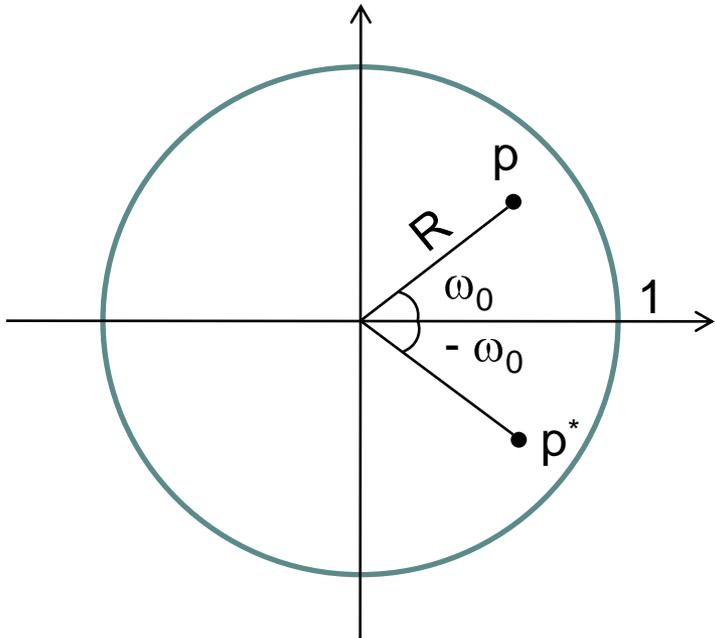
Thiết kế một bộ lọc cộng hưởng bậc hai đơn giản, đáp ứng có một đỉnh đơn hẹp tại tần số  $\omega_0$





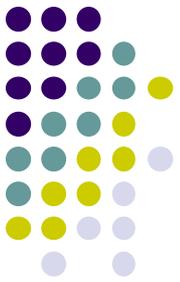
## 4. Thiết kế cực – zero

- Để tạo 1 đỉnh tại  $\omega = \omega_0$ , đặt 1 cực  $p = R.e^{j\omega_0}$ ,  $0 < R < 1$  và cực liên hợp  $p^* = R.e^{-j\omega_0}$



$$H(z) = \frac{G}{(1 - R.e^{j\omega_0} z^{-1})(1 - R.e^{-j\omega_0} z^{-1})}$$
$$= \frac{G}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}}$$

$$a_1 = -2R \cos \omega_0, \quad a_2 = R^2$$



## 4. Thiết kế cực – zero

- Đáp ứng tần số:

$$|H|_0 = \frac{G}{\left| 1 - R \cdot e^{j\omega_0} e^{-j\omega} \right| \left| 1 - R \cdot e^{-j\omega_0} e^{-j\omega} \right|}$$

- Chuẩn hóa bộ lọc:  $|H|_0 = 1$

$$|H|_0 = \frac{G}{\left| 1 - R \cdot e^{j\omega_0} e^{-j\omega} \right| \left| 1 - R \cdot e^{j\omega_0} e^{j\omega} \right|} = 1$$

$$\Rightarrow G = (1 - R) \sqrt{1 - 2R \cos(2\omega_0) + R^2}$$



## 4. Thiết kế cực – zero

- Độ rộng 3-dB fullwidth: độ rộng tại  $\frac{1}{2}$  cực đại của đáp ứng biên độ bình phương

$$|H(\omega)|^2 = \frac{1}{2} |H(\omega_0)|^2 = \frac{1}{2}$$

- Tính theo dB:  $20 \log_{10} \left| \frac{H(\omega)}{H(\omega_0)} \right| = 10 \log_{10} \left( \frac{1}{2} \right) = -3 \text{ dB}$

- Giải ra 2 nghiệm  $\omega_1$  và  $\omega_2 \Rightarrow \Delta\omega = \omega_2 - \omega_1$



## 4. Thiết kế cực – zero

- Chứng minh được:  $\Delta\omega \approx 2\sqrt{R}$  khi  $p$  nằm gần đường tròn (xem sách)

→ dùng xác định giá trị  $R$  dựa trên băng thông  $\Delta\omega$  cho trước.

**Ví dụ:** thiết kế bộ lọc cộng hưởng 2 cực, đỉnh  $f_0 = 500\text{Hz}$  và độ rộng  $\Delta\omega = 32\text{kHz}$ , tốc độ lấy mẫu  $f_s = 10\text{kHz}$



## 4. Thiết kế cực – zero

- Phương pháp chung: đặt 1 cặp zero gần các cực theo cùng hướng các cực, tại  $a_1 = r.e^{j\omega_0}$  và  $a_1^* = r.e^{-j\omega_0}$  với  $0 \leq r \leq 1$

- Hàm truyền:

$$H(z) = \frac{(1 - r.e^{j\omega_0} z^{-1})(1 - r.e^{-j\omega_0} z^{-1})}{(1 - R.e^{j\omega_0} z^{-1})(1 - R.e^{-j\omega_0} z^{-1})} = \frac{1 + b_1 z^{-1} + b_2 z^{-2}}{1 + a_1 z^{-1} + a_2 z^{-2}}$$

với

$$a_1 = -2R \cos \omega_0, \quad a_2 = R^2$$
$$b_1 = -2r \cos \omega_0, \quad b_2 = r^2$$

# 4. Thiết kế cực – zero

